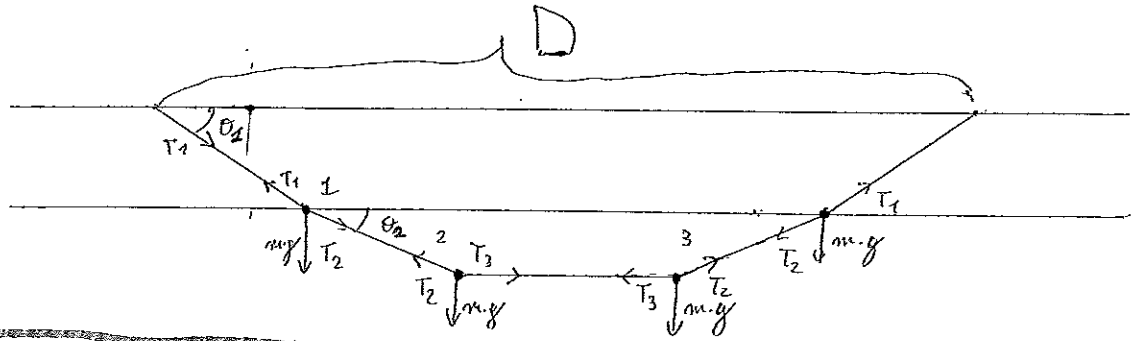


Dati noti:

θ_1
 θ_2
 L
 m



Esercizio n. 41 p. 135

Il sistema è in equilibrio, la risultante delle forze su ogni singolo elemento di massa m è quindi nulla.

La forza di gravità che agisce su ogni singolo anello è data da:

$$F_g = m \cdot g$$

Nel disegno si possono vedere le uniche forze in gioco

a)

Determinare le tensioni T per ogni tratto di corda l .

Il sistema è simmetrico, per cui mi basterà determinare T_1, T_2, T_3 per avere una descrizione completa di tutte le tensioni T in gioco.

Per il punto 1) $\vec{T}_1 + \vec{T}_2 + m \cdot \vec{g} = 0$

Per il punto 2) $\vec{T}_2 + \vec{T}_3 + m \cdot \vec{g} = 0$

} il sistema è in equilibrio

Dal disegno si può dedurre che: $T_3 = T_2$

$$T_{2\perp} = m \cdot g$$

ma

$$T_{2\parallel} = T_2 \cdot \cos \theta_2$$

$$T_{2\perp} = T_2 \cdot \sin \theta_2$$

Boniamo anche vedere che: $T_{1//} = T_{2//} \rightarrow T_{1//} = T_3$
e

$$T_{1\perp} = m \cdot g + T_{2\perp} \quad \text{ma } T_{2\perp} = m \cdot g \rightarrow T_{1\perp} = 2m \cdot g$$

Sapendo che

$$T_{1\perp} = T_1 \cdot \sin \theta_1 \rightarrow T_1 = \frac{2m \cdot g}{\sin \theta_1}$$

Concludiamo T_2 : $T_{2//} = T_2 \cdot \cos \theta_2 = T_1 \cos \theta_1$

$$| \\ = \frac{2m \cdot g \cdot \cos \theta_1}{\sin \theta_1} = \frac{2m \cdot g}{\tan \theta_1}$$

~~Per:~~
 ~~$T_{2\perp} = m \cdot g$~~

Di conseguenza:

$$T_{2//} = \frac{2m \cdot g}{\tan \theta_1} = T_2 \cos \theta_2 \rightarrow T_2 = \frac{2m \cdot g}{\tan \theta_1 \cos \theta_2}$$

Per T_3 è semplice: $T_3 = T_{2//} = \frac{2m \cdot g}{\tan \theta_1}$

b) Esprimere θ_2 in funzione di θ_1

$$\frac{T_{2\perp}}{T_{2//}} = \tan \theta_2 = \frac{m \cdot g \cdot \tan \theta_1}{2m \cdot g} = \frac{1}{2} \tan \theta_1 \rightarrow \theta_2 = \tan^{-1} \left(\frac{\tan \theta_1}{2} \right)$$

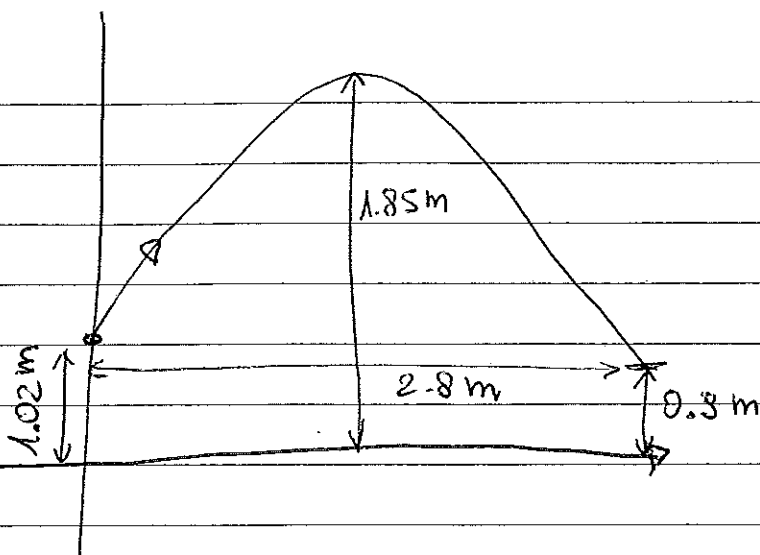
c) Calcolare D : somma delle diverse proiezioni sull'origine dei tratti l

$$D = l + 2l (\cos \theta_1) + 2l (\cos \theta_2)$$

$$= l (1 + 2 (\cos \theta_1) + 2 (\cos \theta_2)) \quad \text{ma } l = \frac{L}{5} \quad \text{quindi:}$$

$$D = \frac{L}{5} \left(2 \cos \theta_1 + \cos \left(\tan^{-1} \left(\frac{\tan \theta_1}{2} \right) \right) + 1 \right)$$

20 p. 34



(a) tempo in cui si muove in aria

(b) v_{0x} e v_{0y}

(c) θ

(*)

$$x = x_0 + v_{0x}t$$

$$y = y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2$$

$$y = y_0 + \frac{v_{0y}}{v_{0x}}x - \frac{1}{2}g \frac{1}{v_{0x}^2}x^2$$

$$h_{\max} = \frac{v_{0y}^2}{2g} = \frac{v_0^2 \sin^2 \theta}{2g}$$

Dal punto di partenza $\Rightarrow h_{\max} = 1.85 \text{ m} - 1.02 \text{ m} = 0.83 \text{ m}$

$$v_{0y}^2 = 2 \cdot 9.8 \cdot 0.83 = 16.27 \text{ m}^2/\text{s}^2 \quad v_{0y} = 4.03 \text{ m/s}$$

~~Il risultato~~

Sostituisco i valori noti nell'equazione della parabola (*)
Imponendo che passi per il punto finale

$$y_{\text{fin}} = 0.9 \quad y_0 = 1.02$$

$$x_{\text{fin}} = 2.8$$

$$0.9 = 1.02 + \frac{4.03(2.8)}{v_{0x}} - \frac{1}{2} \frac{9.8}{(v_{0x})^2} (2.8)^2$$

$$-0.12 = \frac{11.28}{v_{0x}} - \frac{38.41}{v_{0x}^2}$$

$$(-0.12)v_{0x}^2 - 11.28v_{0x} + 38.41 = 0$$

$$(0.12)v_{0x}^2 + 11.28v_{0x} - 38.41 = 0$$

$$v_{0x} = \frac{-11.28 \pm \sqrt{(11.28)^2 - 4(0.12)(-38.41)}}{2(0.12)} = \frac{-11.28 \pm 12.07}{2(0.12)}$$

$$v_{0x} = 3.29 \text{ m/s}$$

$$\frac{v_{0y}}{v_{0x}} = \frac{4.03}{3.29} = 1.22 \quad \theta \approx 50^\circ$$

Tempo \times salire \Rightarrow tempo \times scendere

$$v_{0y} = v_{0y} - g t \Rightarrow 0 = 4.03 - g t$$

$$t = \frac{-4.03}{-9.8} = 0.41 \text{ s} \quad \text{tempo per salire}$$

~~$x = x_0 + v_{0x} t$
 $2.8 = 3.29 t$
 $t = 0.85 \text{ s}$~~

tempo per scendere

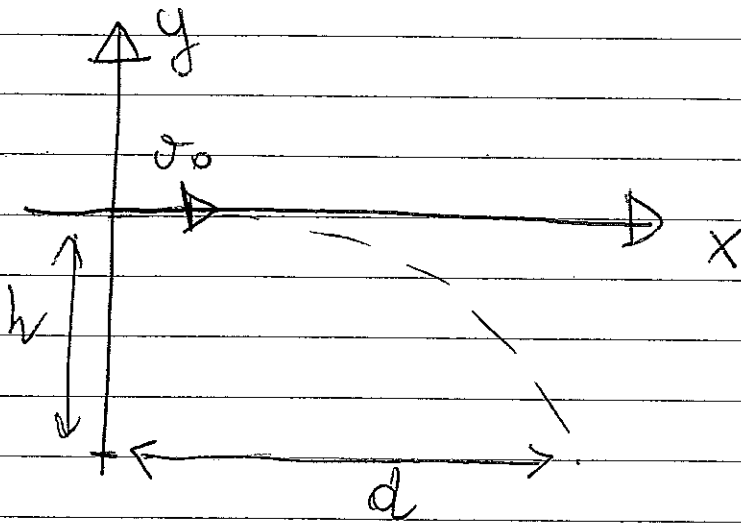
$$y = y_0 - \frac{1}{2} g t^2 \quad \text{con } y = 0.9 \text{ m e } y_0 = +1.85 \text{ m}$$

$$\Rightarrow t = 0.44 \text{ s} \quad \text{Tempo totale} = 0.41 + 0.44 = 0.85 \text{ s}$$

Oppure in più calcolare il tempo impiegato per il moto lungo x ; $x - x_0 = v_{0x} t$ con $x = 2.8 \text{ m}$ $v_{0x} = 3.29 \text{ m/s}$
 $t = \frac{2.8}{3.29} = 0.855$

Result.

9/10 p 93



(a) v_0

(b) direzione di \vec{v} al momento dell'impatto

(a)
$$\int x = v_{0x}t = v_0 t \quad \text{sempre il moto rettilineo e uniforme}$$
$$\int y = v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 = -\frac{1}{2}gt^2$$

||
0

$$t = \frac{x}{v_0} \Rightarrow y = -\frac{1}{2}g \frac{x^2}{v_0^2} \quad \text{dato che } v_{0y} = 0$$

Nel momento dell'impatto $x = d$ e $y = -h$

allora $-h = -\frac{1}{2}g \frac{d^2}{v_0^2} \quad \left| \quad v_0 = \sqrt{\frac{1}{2} \frac{gd^2}{h}} \right.$

(b) Sempre $v_y = v_{0y} - gt$ all'impatto $t = \frac{d}{v_0}$
e inoltre $v_{0y} = 0 \Rightarrow v_y = -g \frac{d}{v_0}$

$$\tan \theta = \frac{v_y}{v_x} = \frac{-gd}{v_0} \cdot \frac{1}{v_0} = -\frac{gd}{v_0^2} = -\frac{gdh}{\frac{1}{2}gd^2} = -2 \frac{h}{d}$$